

## 7. Abbildungen von $\mathbb{R}^m$ nach $\mathbb{R}^n$ : Differenzierbarkeit

An element of surprise is also important. Beauty always has surprise.  
Imperial Danbucher's

7.1 Def. Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine Abbildung.

(i)  $f$  heißt differenzierbar in  $x \in U$ , falls gilt:

Es gibt  $A: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  linear und  $\varphi: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$   
mit

$$f(x+h) = f(x) + Ah + \varphi(h)$$

↳ alle  $h$  in einer Umgebung von  $x=0$  und mit

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ \|h\|_2 \neq 0}} \frac{1}{\|h\|_2} \varphi(h) = 0. \quad \left[ \text{Es genügt, wenn } \varphi \text{ in einer Umgebung} \right. \\ \left. \text{von } 0 \text{ definiert ist. (Warum?)} \right]$$

(ii)  $f$  heißt differenzierbar, falls  $f$  in jedem Punkt  $x \in U$  differenzierbar ist.

(iii)  $d(= d(x))$  heißt Ableitung oder Differential von  $f$  in  $x$ ; wir schreiben auch  $Df(x)$ .

(Wir werden später sehen, dass  $d$  nicht von  $\varphi$  abhängt.)

Die zugehörige Matrix  $(a_{ij}) \in \Gamma_{\text{lin}}(\mathbb{R})$  heißt auch Jacobimatrix oder Funktionalmatrix.



7.3 z.B.:  $C \in \Gamma_{n \times n}(\mathbb{R})$  symmetrisch, d.h.  $C = C^t$ .

Definiere  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  durch

$$f(x) := \langle x, Cx \rangle = \sum_{i,j=1}^n x_i c_{ij} x_j$$

(quadratische Form).

Für  $x, \underline{1} \in \mathbb{R}^n$   $\underline{j}: \mathbb{R}^n$

$$f(x + \underline{1}) = \langle x + \underline{1}, Cx + C\underline{1} \rangle$$

$$= \langle x, Cx \rangle + \langle \underline{1}, Cx \rangle + \langle x, C\underline{1} \rangle + \langle \underline{1}, C\underline{1} \rangle$$

$C$  symmetrisch

$$= \langle x, Cx \rangle + 2\langle Cx, \underline{1} \rangle + \langle \underline{1}, C\underline{1} \rangle$$

$$= f(x) + A(\underline{1}) + \varphi(\underline{1})$$

mit  $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  gegeben durch  $A(\underline{1}) := 2\langle Cx, \underline{1} \rangle$

und  $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  gegeben durch  $\varphi(\underline{1}) := \langle \underline{1}, C\underline{1} \rangle$ ;

$\Rightarrow \underline{j}: \mathbb{R}^n$

$$\left| \frac{1}{\|\underline{1}\|_2} \varphi(\underline{1}) \right| \leq \frac{1}{\|\underline{1}\|_2} \cdot \|C\| \cdot \|\underline{1}\|_2^2 = \|C\| \cdot \|\underline{1}\|_2 \xrightarrow{\|\underline{1}\|_2 \rightarrow 0} 0,$$

also ist  $f$  differenzierbar.



7.4 Satz: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  differenzierbar in  $\underline{x} \in U$ .

Dann gilt:

(i)  $f$  ist stetig in  $\underline{x}$ .

(ii)  $Df(\underline{x}) = \left( \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(\underline{x}) \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}} \in M_{n \times m}(\mathbb{R})$ .

Dabei benutzen wir die kanonische Identifizierung

$$L(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) \longleftrightarrow M_{n \times m}(\mathbb{R})$$

$$\left( \underline{l} \mapsto N = \left( \sum_{j=1}^m a_{ij} \cdot \underline{j} \right)_{1 \leq i \leq n} \right) \longleftarrow (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}}$$

Bew.:

(i) Es gilt  $f(\underline{x} + \underline{l}) = f(\underline{x}) + Df(\underline{x})\underline{l} + \varphi(\underline{l})$  (für ein  $\varphi$  mit  $\lim_{\underline{l} \rightarrow 0} \frac{1}{\|\underline{l}\|_2} \varphi(\underline{l}) = 0$ ).

Wir wählen  $Df(\underline{x})\underline{l} \xrightarrow{\underline{l} \rightarrow 0} 0$  und  $\varphi(\underline{l}) \xrightarrow{\underline{l} \rightarrow 0} 0$ ,

also  $f(\underline{x} + \underline{l}) \xrightarrow{\underline{l} \rightarrow 0} f(\underline{x}) + 0 + 0$ .

(ii) Sei  $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}}$  die zu  $Df(\underline{x})$  gehörige Matrix,

$$\text{d. h. } Df(\underline{x})\underline{l} = \left( \sum_{j=1}^m a_{ij} \cdot \underline{j} \right)_{1 \leq i \leq n}$$

Sei  $\varphi$  wie oben, dann gilt

$$f_i(\underline{x} + \underline{l}) = f_i(\underline{x}) + \sum_{j=1}^m a_{ij} \cdot \underline{j} + \varphi_i(\underline{l}), \quad i=1, \dots, n, \text{ also}$$

$$f_i(\underline{x} + h \cdot \underline{e}_j) = f_i(\underline{x}) + h \cdot a_{ij} + \varphi_i(h \cdot \underline{e}_j). \text{ Wobei gilt}$$

$$\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(\underline{x}) = \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{f_i(\underline{x} + h \cdot \underline{e}_j) - f_i(\underline{x})}{h} = a_{ij} + \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{\varphi_i(h \cdot \underline{e}_j)}{h} = a_{ij}. \quad \square$$



7.5 Satz: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig partiell differenzierbar.  
 Dann ist  $f$  differenzierbar (und insbesondere stetig).

Bew.: Sei  $x \in U$ .  $U$  offen  $\Rightarrow \exists \delta > 0: B_{\|\cdot\|_{\max}}(x, \delta) \subset U$ .

Für  $\underline{h} \in \mathbb{R}^m$  mit  $\|\underline{h}\|_{\max} < \delta$  setze

$$\underline{z}^{(i)} := x + \sum_{k=1}^i h_k \cdot \underline{e}_k, \quad i=0, \dots, m,$$

dann ist  $\underline{z}^{(0)} = x$  und  $\underline{z}^{(m)} = x + \underline{h}$ .

Definiere  $g^{(i)}: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^n$  durch

$$g^{(i)}(t) := f(\underline{z}^{(i-1)} + t \cdot \{ \cdot \} \cdot \underline{e}_i),$$

dann ist  $g^{(i)}$  differenzierbar (warum?) mit

$$g^{(i)'}(t) = D_i f(\underline{z}^{(i-1)} + t \cdot \{ \cdot \} \cdot \underline{e}_i) \cdot \{ \cdot \}.$$

Nach MWS existiert  $\theta_i \in [0, 1]$  mit

$$g^{(i)}(1) - g^{(i)}(0) = (1-0) g^{(i)'}(\theta_i)$$

$$f(\underline{z}^{(i)}) - f(\underline{z}^{(i-1)}) = D_i f(\underline{z}^{(i-1)} + \theta_i \cdot \{ \cdot \} \cdot \underline{e}_i) \cdot \{ \cdot \}.$$

$$\text{Wir erhalten } f(x + \underline{h}) - f(x) = \sum_{i=1}^m D_i f(\underline{z}^{(i-1)} + \theta_i \cdot \{ \cdot \} \cdot \underline{e}_i) \cdot \{ \cdot \},$$

$$\text{also } f(x + \underline{h}) = f(x) + \underbrace{\sum_{i=1}^m D_i f(x) \cdot \{ \cdot \}}_{=: A} + \underbrace{\sum_{i=1}^m (D_i f(\underline{z}^{(i-1)} + \theta_i \cdot \{ \cdot \} \cdot \underline{e}_i) - D_i f(x)) \cdot \{ \cdot \}}_{=: \varphi(\underline{h})}$$

$$= f(x) + A \underline{h} + \varphi(\underline{h}).$$



Dabei ist  $A: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  linear und für  $\varphi \in \mathcal{S}'$

$$\frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \cdot |\varphi(\underline{z})| \leq \frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \cdot m \cdot m_{\varphi} \cdot \left| D_i f(\tau^{(i-1)} + \theta_i \cdot (\cdot \cdot \underline{z})) - D_i f(\underline{x}) \right| \cdot m_{\varphi} \|\underline{z}\|$$

$$\leq \frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \cdot m \cdot m_{\varphi} \cdot \left| D_i f(\tau^{(i-1)} + \theta_i \cdot (\cdot \cdot \underline{z})) - D_i f(\underline{x}) \right| \cdot \|\underline{z}\|_2$$

$$= m \cdot m_{\varphi} \cdot \left| D_i f(\tau^{(i-1)} + \theta_i \cdot (\cdot \cdot \underline{z})) - D_i f(\underline{x}) \right|$$

$\downarrow \tau \rightarrow 0$   
 $\underline{x}$

wegen Stetigkeit von  $D_i f$ .

□

7.6 Satz (Kettenregel): Seien  $U \subset \mathbb{R}^m$ ,  $V \subset \mathbb{R}^n$  offen,

$g: U \rightarrow V$ ,  $f: V \rightarrow \mathbb{R}^k$  Abbildungen.

$g$  sei differenzierbar in  $\underline{x} \in U$ ,  $f$  sei differenzierbar in  $\underline{y} := g(\underline{x}) \in V$ .

Dann ist  $f \circ g: U \rightarrow \mathbb{R}^k$  differenzierbar in  $\underline{x}$  mit

$$D(f \circ g)(\underline{x}) = Df(g(\underline{x})) \circ Dg(\underline{x}) \quad (\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k).$$



Bew.: Nach Voraussetzung existieren

$$\varphi: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad \psi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$$

mit

$$\lim_{\substack{\underline{t} \rightarrow 0 \\ \underline{t} \neq 0}} \frac{1}{\|\underline{t}\|_2} \cdot \varphi(\underline{t}) = 0 \quad (*)$$

$$\lim_{\substack{\underline{y} \rightarrow 0 \\ \underline{y} \neq 0}} \frac{1}{\|\underline{y}\|_2} \cdot \psi(\underline{y}) = 0 \quad (**)$$

und

$$g(\underline{x} + \underline{t}) = g(\underline{x}) + Dg(\underline{x})\underline{t} + \varphi(\underline{t}),$$

$$f(\underline{y} + \underline{z}) = f(\underline{y}) + Df(\underline{y})\underline{z} + \psi(\underline{z}).$$

Definiere  $\chi: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k$  durch

$$\chi(\underline{t}) := Df(\underline{y})\varphi(\underline{t}) + \psi(Dg(\underline{x})\underline{t} + \varphi(\underline{t})),$$

dann gilt

$$f \circ g(\underline{x} + \underline{t}) = f\left(\underbrace{g(\underline{x})}_{\underline{y}} + \underbrace{(g(\underline{x} + \underline{t}) - g(\underline{x}))}_{\underline{z}}\right)$$

$$= f(\underline{y}) + Df(\underline{y})(g(\underline{x} + \underline{t}) - g(\underline{x})) + \psi(g(\underline{x} + \underline{t}) - g(\underline{x}))$$

$$= f(\underline{y}(\underline{x})) + Df(\underline{y}(\underline{x}))(Dg(\underline{x})\underline{t} + \varphi(\underline{t})) + \psi(Dg(\underline{x})\underline{t} + \varphi(\underline{t}))$$

$$= f(\underline{y}(\underline{x})) + Df(\underline{y}(\underline{x}))Dg(\underline{x})\underline{t} + \chi(\underline{t}).$$



Wegen (\*) existieren  $K > 0$  und  $\delta > 0$  mit

$$\|\varphi(\underline{z})\|_2 \leq K \cdot \|\underline{z}\|_2 \quad \text{für alle } \underline{z} \in B(0, \delta). \quad (\text{Warum?})$$

Dann gilt

$$\frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \cdot \|\psi(\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z}))\|_2 = \frac{\|\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z})\|_2}{\|\underline{z}\|_2 \cdot \|\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z})\|_2} \cdot \|\psi(\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z}))\|_2$$

$$\leq \frac{\|\Omega_f(\underline{x})\underline{z}\|_2 + \|\varphi(\underline{z})\|_2}{\|\underline{z}\|_2 \cdot \|\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z})\|_2} \cdot \|\psi(\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z}))\|_2$$

$$\leq \underbrace{\|\Omega_f(\underline{x})\| + K}_{\xrightarrow{\underline{z} \rightarrow 0} 0} \cdot \underbrace{\frac{1}{\|\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z})\|_2} \cdot \|\psi(\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z}))\|_2}_{\xrightarrow{\underline{z} \rightarrow 0} 0}$$

$$\xrightarrow{\underline{z} \rightarrow 0} 0.$$

Ansonsten gilt

$$\frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \|\Omega_f(\underline{y}(\underline{x}))\varphi(\underline{z})\|_2 \leq \|\Omega_f(\underline{y}(\underline{x}))\| \cdot \frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \cdot \|\varphi(\underline{z})\|_2$$

$$\xrightarrow{\underline{z} \rightarrow 0} 0,$$

also

$$\frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \cdot \|\chi(\underline{z})\|_2 \leq \frac{1}{\|\underline{z}\|_2} \left( \|\psi(\Omega_f(\underline{x})\underline{z} + \varphi(\underline{z}))\|_2 + \|\Omega_f(\underline{y}(\underline{x}))\varphi(\underline{z})\|_2 \right)$$

$$\xrightarrow{\underline{z} \rightarrow 0} 0. \quad \square$$



7.7 7.13:  $U \subset \mathbb{R}^m$ ,  $V \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $g: U \rightarrow V$ ,  $f: V \rightarrow \mathbb{R}$  differenzierbar.

$$\text{Dann } \forall j: \mathbb{N} \quad \frac{\partial (f \circ g)}{\partial x_i}(x) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial y_j}(g(x)) \frac{\partial g_j}{\partial x_i}(x) \quad (i=1, \dots, m)$$

damit

$$\left( \frac{\partial (f \circ g)}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial (f \circ g)}{\partial x_m}(x) \right) = D(f \circ g)(x) \stackrel{7.6}{=} Df(g(x)) Dg(x)$$

$$= \left( \frac{\partial f}{\partial y_1}(g(x)), \dots, \frac{\partial f}{\partial y_n}(g(x)) \right) \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial g_1}{\partial x_m}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial g_n}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial g_n}{\partial x_m}(x) \end{pmatrix}$$

7.8 Def.1 Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \in U$ ,  $v \in \mathbb{R}^m$  mit  $\|v\|=1$ .

Falls  $D_v f(x) := \lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ h \neq 0}} \frac{f(x+vh) - f(x)}{h}$  existiert, so heißt

$D_v f(x)$  Richtableitung von  $f$  in  $x$  in Richtung  $v$ .

(Es gilt  $D_{\pm v} f(x) = D_v f(x)$  - warum?)



7.9 Satz: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen und  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  stetig (partiell) differenzierbar.

Dann gilt für  $x \in U$  und  $v \in \mathbb{R}^m$  mit  $\|v\| = 1$

$$D_v f(x) = \langle v, \text{grad} f(x) \rangle = \|\text{grad} f(x)\| \cos \theta \quad \begin{array}{l} \text{falls } \text{grad} f(x) \neq 0 \\ \text{Winkel zwischen} \\ v \text{ und } \text{grad} f(x) \end{array}$$

Bew.: Definieren  $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$  durch  $\gamma(t) := x + t \cdot v$ ,

dann existiert  $\varepsilon > 0$  mit  $\gamma(t \in (-\varepsilon, \varepsilon)) \subset U$  und

$f \circ \gamma: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$  ist definiert.

Es gilt

$$\begin{aligned} D_v f(x) &= \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{f(x + t \cdot v) - f(x)}{t} = \lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} \frac{(f \circ \gamma)(t) - (f \circ \gamma)(0)}{t} \\ &= D(f \circ \gamma)(0) = Df(\gamma(0)) D\gamma(0) = \langle \text{grad} f(x), v \rangle. \quad \square \end{aligned}$$

7.10 Def.: Sei  $A: [a, b] \rightarrow \Gamma_{\text{sym}}(\mathbb{R})$  stetig.

Dann sind  $A_{ij}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $1 \leq i \leq n$ ,  $1 \leq j \leq n$ , stetig, wie oben

$$\int_a^b A(t) dt = \left( \int_a^b A_{ij}(t) dt \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}} \in \Gamma_{\text{sym}}(\mathbb{R}).$$



7.11 Satz: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen und  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig (partiell) differenzierbar.

Sei  $x \in U$  und  $\xi \in \mathbb{R}^m$  so dass  $\{x + t \cdot \xi \mid t \in [0, 1]\} \subset U$ .

Dann gilt

$$f(x + \xi) - f(x) = \left( \int_0^1 Df(x + t \cdot \xi) dt \right) \cdot \xi;$$

außerdem gilt

$$\|f(x + \xi) - f(x)\|_2 \leq \sup_{t \in [0, 1]} \|Df(x + t \cdot \xi)\| \cdot \|\xi\|_2.$$

Bew.: Für  $t \in [0, 1]$  sei  $g: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^n$  durch  
(Kettenregel)  
 $g(t) := f(x + t \cdot \xi)$ , dann gilt  $g'(t) = Df(x + t \cdot \xi) \cdot \xi$  und

$$f(x + \xi) - f(x) = g(1) - g(0) = \int_0^1 g'(t) dt$$

$$= \int_0^1 Df(x + t \cdot \xi) \cdot \xi dt$$

$$= \int_0^1 \left( \sum_{j=1}^m \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x + t \cdot \xi) \xi_j \right) dt$$

$$= \sum_{j=1}^m \left( \int_0^1 \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x + t \cdot \xi) dt \right) \xi_j,$$

$$\text{also } f(x + \xi) - f(x) = \left( \int_0^1 \frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x + t \cdot \xi) dt \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}} \cdot \xi = \left( \int_0^1 Df(x + t \cdot \xi) dt \right) \cdot \xi.$$

Normabschätzung:

$$\|f(x + \xi) - f(x)\|_2 = \left\| \int_0^1 Df(x + t \cdot \xi) \cdot \xi dt \right\|_2$$

$$\leq \int_0^1 \|g'(t)\|_2 dt$$

$$\leq \int_0^1 \|g'(t)\|_2 dt$$

$$\leq \int_0^1 \|g'(t)\|_2 dt$$

$$\leq \int_0^1 \|Df(x + t \cdot \xi)\|_2 \|\xi\|_2 dt$$

$$\leq \int_0^1 \|Df(x + t \cdot \xi)\|_2 \|\xi\|_2 dt$$

$$\leq \sup_{t \in [0, 1]} \|Df(x + t \cdot \xi)\|_2 \|\xi\|_2$$



7.12 Notation: Für  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_m) \in \mathbb{N}^m$  setzen wir

$$|\alpha| := \alpha_1 + \dots + \alpha_m,$$

$$\alpha! := \alpha_1! \cdot \dots \cdot \alpha_m!.$$

Für  $\underline{x} = (x_1, \dots, x_m) \in \mathbb{R}^m$  sei

$$\underline{x}^\alpha := x_1^{\alpha_1} \cdot \dots \cdot x_m^{\alpha_m}.$$

Für  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  ( $U \subset \mathbb{R}^m$  offen) stetig differenzierbar sei

$$D^\alpha f := D_1^{\alpha_1} \dots D_m^{\alpha_m} f = \frac{d^{|\alpha|} f}{dx_1^{\alpha_1} \dots dx_m^{\alpha_m}}.$$

7.13 Prop.: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen und  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$   $k$ -mal stetig differenzierbar.

Sei  $\underline{x} \in U$  und  $\underline{\xi} \in \mathbb{R}^m$  so dass  $\{\underline{x} + t \cdot \underline{\xi} \mid t \in [0, 1]\} \subset U$ .

Dann ist  $\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\gamma(t) := f(\underline{x} + t \cdot \underline{\xi})$ ,

$k$ -mal stetig differenzierbar mit

$$\frac{d^k}{dt^k} \gamma(t) = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| = k}} \frac{k!}{\alpha!} D^\alpha f(\underline{x} + t \cdot \underline{\xi}) \underline{\xi}^\alpha.$$

Bew.: Beh.:  $\frac{d^k}{dt^k} \gamma(t) = \sum_{i_1, \dots, i_k \in \{1, \dots, m\}} D_{i_1} \dots D_{i_k} f(\underline{x} + t \cdot \underline{\xi}) \xi_{i_1} \dots \xi_{i_k}.$

Id.:  $\frac{d^k}{dt^k} \gamma(t) = \frac{d^k}{dt^k} f(\gamma(t)) \underline{\xi} = \sum_{i=1}^m D_i f(\gamma(t)) \xi_i.$



IS: Es gilt

$$\frac{d^k}{dt^k} f(t) = \sum_{i_1, \dots, i_k \in \{1, \dots, m\}} D_{i_k} \dots D_{i_1} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\}$$

$k = \bar{k} < k$ . Dann gilt

$$\begin{aligned} \frac{d^{\bar{k}+1}}{dt^{\bar{k}+1}} f(t) &= \frac{d}{dt} \left( \frac{d^{\bar{k}}}{dt^{\bar{k}}} f(t) \right) \\ &= \sum_{i \in \{1, \dots, m\}} D_i \left( \sum_{i_1, \dots, i_{\bar{k}} \in \{1, \dots, m\}} D_{i_{\bar{k}}} \dots D_{i_1} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_{\bar{k}}\} \right) \\ &= \sum_{i_1, \dots, i_{\bar{k}+1} \in \{1, \dots, m\}} D_{i_{\bar{k}+1}} \dots D_{i_1} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_{\bar{k}+1}\}. \end{aligned}$$

Induktion  $\Rightarrow$  Beh.

Für  $(i_1, \dots, i_k) \in \{1, \dots, m\}^k$  der Index:  $\alpha_i$ -mal enthält  $i$  ( $i=1, \dots, m$ ), so gilt nach Satz 6.6

$$\begin{aligned} D_{i_k} \dots D_{i_1} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\} &= D_1^{\alpha_1} \dots D_m^{\alpha_m} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\} \\ &= D^\alpha f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\} \text{ mit } \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_m); \\ &\text{dabei ist } |\alpha| = \sum \alpha_i = k. \end{aligned}$$

Weiter gilt

$$\# \{ (i_1, \dots, i_k) \in \{1, \dots, m\}^k \mid \text{Index } i \text{ kommt } \alpha_i \text{-mal vor, } i=1, \dots, m \} = \frac{k!}{\alpha_1! \dots \alpha_m!},$$

also  $\left[ = \frac{k!}{\alpha!} \right]$

$$\begin{aligned} \sum_{(i_1, \dots, i_k) \in \{1, \dots, m\}^k} D_{i_k} \dots D_{i_1} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\} \\ &= \sum_{(\alpha_1, \dots, \alpha_m) \in \mathbb{N}^m, \alpha_1 + \dots + \alpha_m = k} \frac{k!}{\alpha_1! \dots \alpha_m!} \cdot D_1^{\alpha_1} \dots D_m^{\alpha_m} f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\} \\ &= \sum_{\alpha \in \mathbb{N}^m, |\alpha| = k} \frac{k!}{\alpha!} D^\alpha f(x+t \cdot \underline{1}) \{i_1, \dots, i_k\} \end{aligned}$$



7.14 Satz (Taylorformel): Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $\underline{x} \in U$  und  $\delta > 0$  mit  $\overline{B}(\underline{x}, \delta) \subset U$ . Sei  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$   $(k+1)$ -mal stetig differenzierbar.

Dann existiert  $R_{k+1}: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$f(\underline{x} + \underline{z}) = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| \leq k}} \frac{D^\alpha f(\underline{x})}{\alpha!} \underline{z}^\alpha + R_{k+1}(\underline{z}) \quad \underline{z} \in \mathbb{R}^m \text{ mit } \|\underline{z}\|_2 < \delta$$

und  $\lim_{\substack{\|\underline{z}\| \rightarrow 0 \\ \|\underline{z}\| \neq 0}} \frac{R_{k+1}(\underline{z})}{\|\underline{z}\|^k} = 0$ . [Hierfür genügt es, wenn  $f$   $k$ -mal stetig differenzierbar ist.]

Für jedes  $\underline{z} \in \mathbb{R}^m$  mit  $\|\underline{z}\|_2 < \delta$  existiert  $\theta \in [0, 1]$  mit

$$R_{k+1}(\underline{z}) = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| = k+1}} \frac{D^\alpha f(\underline{x} + \theta \underline{z})}{\alpha!} \underline{z}^\alpha. \quad (*)$$

Bew.: Sei  $\underline{z} \in B(0, \delta)$ .

Definiere  $g: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  durch  $g(t) := f(\underline{x} + t \cdot \underline{z})$ .  
Nach Prop. 7.13 ist  $g$   $(k+1)$ -mal stetig differenzierbar,

nach Satz 1.2 ~~1.2~~ existiert  $\theta \in [0, 1]$  mit

$$g(1) = g(0+1) = \sum_{l=0}^{k+1} \frac{1}{l!} \frac{d^l}{dt^l} g(0) \cdot 1^{l-0} + \frac{1}{(k+1)!} \frac{d^{k+1}}{dt^{k+1}} g(\theta) \cdot 1^{k+1}$$

$$\stackrel{7.13}{=} \sum_{l=0}^k \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| = l}} \frac{D^\alpha f(\underline{x})}{\alpha!} \underline{z}^\alpha + \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| = k+1}} \frac{D^\alpha f(\underline{x} + \theta \underline{z})}{\alpha!} \underline{z}^\alpha$$

$\Rightarrow (*)$



Für  $\alpha \in \mathbb{N}^m$  mit  $|\alpha| = k+1$  ist  $D^\alpha f = D_1^{\alpha_1} \dots D_m^{\alpha_m} f: U \rightarrow \mathbb{R}$   
 stetig, also beschränkt auf  $\bar{B}(x, \frac{\delta}{2}) \subset U$ . Es gilt

$$\frac{1}{\|\underline{s}\|_2^k} \cdot \left| \int^\alpha \right| = \frac{1}{\|\underline{s}\|_2^k} \cdot \left| \int_1^{\alpha_1} \dots \int_m^{\alpha_m} \right| \leq \frac{1}{\|\underline{s}\|_2^k} \cdot \|\underline{s}\|_2^{\alpha_1} \dots \|\underline{s}\|_2^{\alpha_m} = \|\underline{s}\|_2^{|\alpha|-k} \xrightarrow{\|\underline{s}\|_2 \rightarrow 0} 0,$$

also

$$\frac{1}{\|\underline{s}\|_2^k} R_{k+1}(\underline{s}) \xrightarrow{\|\underline{s}\|_2 \rightarrow 0} 0. \quad \square$$

7.15 Cor. Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $x \in U$ ,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  zweimal stetig differenzbar.

Dann gilt

$$f(x+\underline{s}) = f(x) + \langle \text{grad} f(x), \underline{s} \rangle + \frac{1}{2} \langle \underline{s}, \text{Hess} f(x) \underline{s} \rangle + R_3(\underline{s}),$$

$\underline{s}$  in einer Umgebung von  $0$ .

$$\text{Dabei ist } \text{Hess} f(x) = (D_i D_j f(x))_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq m}} \in \mathbb{M}_{m \times m}(\mathbb{R})$$

die Hessematrix von  $f$  in  $x$ .

Bew.: Nach 7.14 gilt

$$f(x+\underline{s}) = \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| \leq 2}} \frac{D^\alpha f(x)}{\alpha!} \underline{s}^\alpha + R_3(\underline{s}).$$

$$|\alpha| = 0 \Rightarrow \alpha = (0, \dots, 0) \text{ und } \frac{D^\alpha f(x)}{\alpha!} \underline{s}^\alpha = \frac{D^{(0)} f(x)}{0!} \underline{s}^0 = f(x).$$



$$|\alpha| = 1 \Rightarrow \alpha = (0, \dots, \underset{i}{1}, \dots, 0), \quad i = 1, \dots, m, \text{ und}$$

$$\sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| = 1}} \frac{D^\alpha f(x)}{\alpha!} \Big|_x = \sum_{i=1}^m \frac{D_i f(x)}{1!} \Big|_x = \langle \text{grad} f(x), \underline{1} \rangle.$$

$$|\alpha| = 2 \Rightarrow \alpha = (0, \dots, \underset{i}{2}, \dots, 0) \quad \text{oder} \quad \alpha = (0, \dots, \underset{i}{0}, \dots, \underset{j}{1}, \dots, \underset{j}{1}, \dots, 0)$$

$\downarrow$   $\downarrow$   
 $i = 1, \dots, m$   $i = 1, \dots, m$   $i = 1, \dots, m$   $j = 1, \dots, m$

$$\frac{D^\alpha f(x)}{\alpha!} \Big|_x = \frac{D_i^2 f(x)}{2} \Big|_x$$

$$\frac{D^\alpha f(x)}{\alpha!} \Big|_x = \frac{D_i D_j f(x)}{1} \Big|_x$$

$$\Rightarrow \sum_{\substack{\alpha \in \mathbb{N}^m \\ |\alpha| = 2}} \frac{D^\alpha f(x)}{\alpha!} \Big|_x = \sum_{i \in \{1, \dots, m\}} \frac{D_i^2 f(x)}{2} \Big|_x + \sum_{\substack{i, j \in \{1, \dots, m\} \\ i < j}} D_i D_j f(x) \Big|_x$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{\substack{i, j \in \{1, \dots, m\} \\ i = j}} D_i D_j f(x) \Big|_x + \frac{1}{2} \sum_{\substack{i, j \in \{1, \dots, m\} \\ i \neq j}} D_i D_j f(x) \Big|_x$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i, j \in \{1, \dots, m\}} D_i D_j f(x) \Big|_x$$

$$= \frac{1}{2} \langle \underline{1}, \text{Hess} f(x) \underline{1} \rangle. \quad \square$$

7.16 Def: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$ ,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $x \in U$ .

$f$  besitzt in  $x$  ein lokales Maximum (Minimum),

falls  $x \in V \subset U$  existiert mit  $f(x) \geq f(y)$  ( $f(x) \leq f(y)$ )

für alle  $y \in V$ . Ein lokales Extremum ist ein lokales Maximum/Minimum.

Das Max. (Min.) ist isoliert, falls  $f(x) < f(y)$  ( $f(x) > f(y)$ )

für alle  $x \neq y \in V$ .



7.17 Prop: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  partiell differenzierbar.

Falls  $f$  in  $\underline{x} \in U$  ein lokales Extremum besitzt,  
so gilt  $\text{grad} f(\underline{x}) = 0$ .

Bew.: Für  $\varepsilon > 0$  klein genug und  $t \in ]-\varepsilon, \varepsilon[$  und definieren  
 $g: ]-\varepsilon, \varepsilon[ \rightarrow \mathbb{R}$  durch  $g(t) := f(\underline{x} + t \cdot \underline{e}_i)$ ;  
dann ist  $g$  differenzierbar und hat in 0 ein lokales Extremum,  
es gilt nach Satz I  $0 = g'(0) = Df(\underline{x} + 0 \cdot \underline{e}_i) \cdot \underline{e}_i = D_i f(\underline{x})$ ,  
also  $\text{grad} f(\underline{x}) = (D_1 f(\underline{x}), \dots, D_m f(\underline{x})) = 0$ .  $\square$

7.18 Eigenschaften: Sei  $A \in \Gamma_{\text{symm}}(\mathbb{R})$  symmetrisch, dann  
existiert  $T \in \Gamma_{\text{symm}}(\mathbb{R})$  invertierbar mit

$$T^{-1} A T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_m \end{pmatrix}, \quad \lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} \text{ Eigenwerte}$$

(zu Eigenvektoren  $T \underline{e}_1, \dots, T \underline{e}_m$ ).

$A$  heißt positiv (negativ) definit, falls alle  $\lambda_i$  echt  
positiv (negativ) sind. Es gilt dann  $\langle \underline{v}, A \underline{v} \rangle > 0 (< 0)$  für alle  $\underline{v} \in \mathbb{R}^m$ .

7.19 Satz: Sei  $U \subset \mathbb{R}^m$  offen,  $f: U \rightarrow \mathbb{R}$  zweimal stetig differenzierbar,  
 $\underline{x} \in U$  mit  $\text{grad} f(\underline{x}) = 0$ .

- (i)  $(\text{Hess} f)(\underline{x})$  positiv definit  $\Rightarrow f$  hat in  $\underline{x}$  ein isoliertes Minimum
- (ii)  $(\text{Hess} f)(\underline{x})$  negativ definit  $\Rightarrow f$  hat in  $\underline{x}$  ein isoliertes Maximum
- (iii) Falls  $(\text{Hess} f)(\underline{x})$  <sup>echt</sup> positiv und negativen Eigenwerte besitzt, so  
besitzt  $f$  in  $\underline{x}$  kein lokales Extremum.



Bew.: (i) Nach Corollar 7.15 gilt  $f = \underline{f}$  in einer Umgebung von  $0$

$$f(x+\underline{f}) = f(x) + \langle \text{grad} f(x), \underline{f} \rangle + \frac{1}{2} \langle \underline{f}, \text{Hess} f(x) \underline{f} \rangle + R_3(\underline{f}).$$

Wegen  $\lim_{\substack{\underline{f} \rightarrow 0 \\ \underline{f} \neq 0}} \frac{R_3(\underline{f})}{\|\underline{f}\|_2^2} = 0$  existiert zu  $\epsilon > 0$  ein  $\delta > 0$

$$\text{mit: } \|\underline{f}\|_2 < \delta \Rightarrow |R_3(\underline{f})| < \epsilon \cdot \|\underline{f}\|_2^2.$$

$S^{m-1} := \{ \underline{y} \in \mathbb{R}^m \mid \|\underline{y}\|_2 = 1 \} \subset \mathbb{R}^m$  ist kompakt und

$\underline{y} \mapsto \langle \underline{y}, \text{Hess} f(x) \underline{y} \rangle$  ist stetig, nimmt also auf

$S^{m-1}$  ihr Minimum an. Da  $\langle \underline{y}, \text{Hess} f(x) \underline{y} \rangle > 0$

$\underline{f} = \underline{y} \in S^{m-1}$  (warum?), gilt

$$\alpha := \inf \{ \langle \underline{y}, \text{Hess} f(x) \underline{y} \rangle \mid \underline{y} \in S^{m-1} \} = \min \{ \langle \underline{y}, \text{Hess} f(x) \underline{y} \rangle \mid \underline{y} \in S^{m-1} \} > 0.$$

Für  $\underline{f} \in \mathbb{R}^m$  gilt nun

$$\langle \underline{f}, \text{Hess} f(x) \underline{f} \rangle \geq \alpha \quad \left( \text{falls } \underline{f} = \underline{f} = 0, \underline{f} = \underline{f} \neq 0 \text{ beachte } \frac{1}{\|\underline{f}\|_2} \underline{f} \in S^{m-1} \right).$$

Wir nun  $\epsilon := \frac{\alpha}{4}$  und wählen  $\delta$  wie oben, so dass

$$|R_3(\underline{f})| < \frac{\alpha}{4} \|\underline{f}\|_2^2 \quad \text{für } \underline{f} \in B(0, \delta),$$

$$\text{dann gilt} \quad f(x+\underline{f}) \geq f(x) + \langle \text{grad} f(x), \underline{f} \rangle + \frac{\alpha}{2} \|\underline{f}\|_2^2 - \frac{\alpha}{4} \|\underline{f}\|_2^2$$

$$\geq f(x) + \frac{\alpha}{4} \|\underline{f}\|_2^2 > f(x) \quad \text{falls } 0 < \|\underline{f}\|_2 < \delta.$$

$\Rightarrow$  isoliertes Minimum in  $x$ . (ii) analog. (iii) Übung. □



7.20 z.B.:  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = c + x^2 + y^2$ ,  $c \in \mathbb{R}$ .

Taylorformel:

$$f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \nabla f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right\rangle + \left\langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \text{Hess} f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \right\rangle + \mathcal{R}_3\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\nabla f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \partial_x f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ \partial_y f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \end{pmatrix}, \quad \nabla f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Hess} f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \partial_x \partial_x f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} & \partial_x \partial_y f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ \partial_x \partial_y f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} & \partial_y \partial_y f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{Hess} f\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ positiv definit}$$

$$\Rightarrow f\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = c + 2x^2 + 2y^2 + \mathcal{R}_3\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

und  $f$  hat in  $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  ein isoliertes Minimum.