

## 5. Abbildungen von $\mathbb{R}$ nach $\mathbb{R}^n$

Mathematisch ist die Kunst, verschiedene Dinge den gleich-Namen zu geben.  
Henri Poincaré

5.1 Def.: Sei  $I \subset \mathbb{R}$  ein reelles Intervall (d. h.  $I$  enthält mehr als einen Punkt).

Eine stetige Abbildung

$$\gamma = (\gamma_1, \dots, \gamma_n) : I \rightarrow \mathbb{R}^n$$

heißt Kurve im  $\mathbb{R}^n$ .

5.2 Bem.: Wegen Prop. 3.2 und Prop. 2.19  $\gamma = \text{Id}$ :

[Charakterisierung von  
Stetigkeit mit Folgen]

[Konditionierung  
Charakterisierung  
von Kompaktheit in  $\mathbb{R}^1$ ]

$\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  ist stetig  $\Leftrightarrow \gamma_i : I \rightarrow \mathbb{R}$  ist stetig für  $i = 1, \dots, n$ .

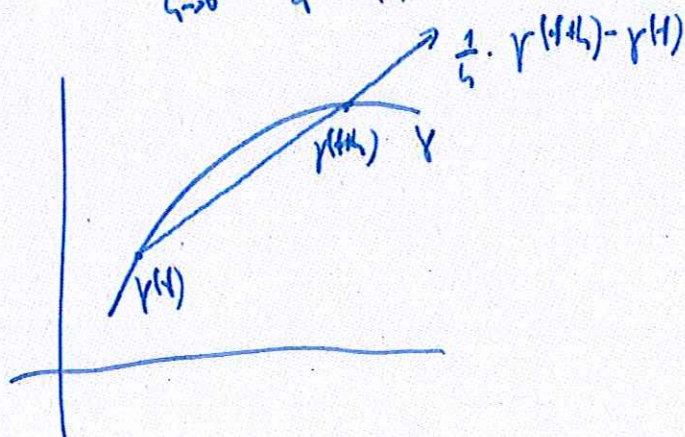
5.3 Def.: Eine Kurve  $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  heißt (stetig) differenzierbar, falls ihre Koordinatenfunktionen  $\gamma_i : I \rightarrow \mathbb{R}$  (stetig) differenzierbar sind. In diesem Fall heißt  $\gamma'(t) := (\gamma_1'(t), \dots, \gamma_n'(t)) \in \mathbb{R}^n$  Tangentialvektor von  $\gamma$  in  $t$  und  $\|\gamma'(t)\|_2$  die Geschwindigkeit. Für  $\gamma'(t) \neq 0$  ist  $\frac{1}{\|\gamma'(t)\|_2} \cdot \gamma'(t)$  der Tangentialerheitsvektor.  $\gamma$  heißt regulär, falls  $\gamma$  stetig differenzierbar ist und  $\gamma'(t) \neq 0$  für alle  $t \in I$ .



5.4 Beweis: Falls  $\gamma$  differenzierbar ist, so  $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$

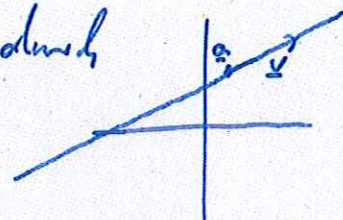
$$\gamma'(t) = \left( \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\gamma_1(t+h) - \gamma_1(t)}{h}, \dots, \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\gamma_n(t+h) - \gamma_n(t)}{h} \right)$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \cdot (\gamma(t+h) - \gamma(t)) \quad (\text{warum?})$$



5.5 z.B. 1 (i)  $a, v \in \mathbb{R}^n$ ,  $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$  gegeben durch

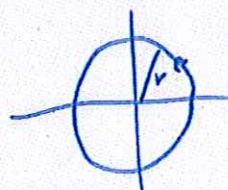
$$\gamma(t) = a + t \cdot v ; \quad \gamma'(t) = v.$$



(ii)  $\gamma: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$  gegeben durch

$$\gamma(t) = (v \cdot \cos t, v \cdot \sin t)$$

Kreis mit Radius  $v$



(iii)  $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  gegeben durch

$$\gamma(t) = (v \cdot \cos t, v \cdot \sin t, c \cdot t)$$

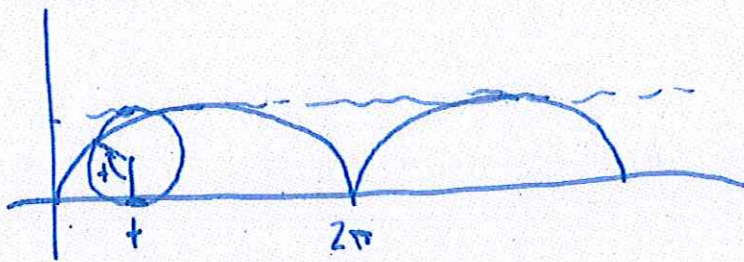
Schraubenlinie

( $c \in \mathbb{R}$ )



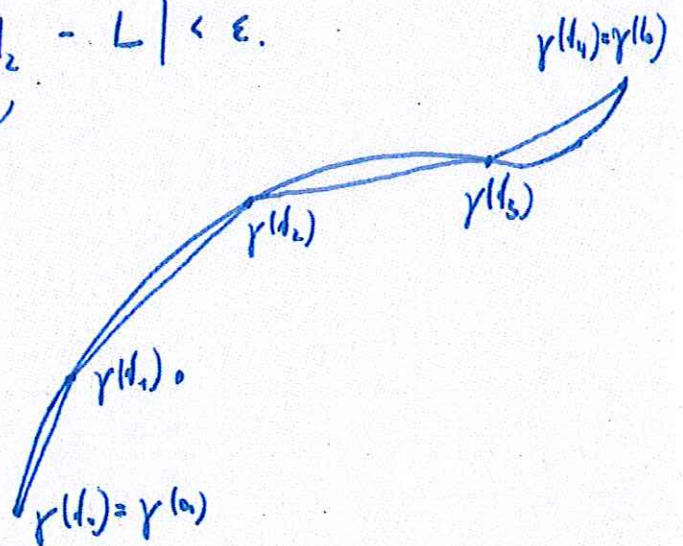


(iv)  $\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  gegeben durch  
 $\gamma(t) = (t - \sin t, 1 - \cos t)$   
 Zykloide



5.6 Def. 1 Eine Kurve  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  heißt rektifizierbar  
 mit Länge  $L$ , falls gilt:  
 Für jedes  $\varepsilon > 0$  existiert  $\delta > 0$  mit folgender Eigenschaft:  
 Für jede Unterteilung  $a = t_0 < \dots < t_k = b$  mit  $|t_i - t_{i-1}| < \delta$   
 ist  

$$\left| \underbrace{\sum_{i=1}^k \|\gamma(t_i) - \gamma(t_{i-1})\|_2}_{\text{Länge des Polygonzugs}} - L \right| < \varepsilon.$$



5.7 Bem.  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig  $\nRightarrow \gamma$  rektifizierbar (Übung)



5.8 Lemma: Sei  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig differenzierbar.

Zu  $\varepsilon > 0$  existiert  $\delta > 0$  so dass für  $\bar{t} \neq t \in [a, b]$   
 mit  $|\bar{t} - t| < \delta$  gilt  $\left\| \frac{1}{\bar{t} - t} \cdot (\gamma(\bar{t}) - \gamma(t)) - \gamma'(\bar{t}) \right\|_2 < \varepsilon$ .

Bew.: Für  $i \in \{1, \dots, n\}$  ist  $\gamma_i: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  stetig, nach Satz 4.13  
 also gleichmäßig stetig. Zu  $\varepsilon > 0$  existiert daher  $\delta_i > 0$ ,  
 so dass für  $s, \bar{t} \in [a, b]$  mit  $|\bar{t} - s| < \delta_i$  gilt

$$|\gamma_i'(\bar{t}) - \gamma_i'(s)| < \frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}.$$

Seien  $\delta := \min\{\delta_i \mid i = 1, \dots, n\}$ .

Falls nun  $\bar{t} \neq t \in [a, b]$  mit  $|\bar{t} - t| < \delta$ ,

so existiert nach MWS ein  $s_i$  zwischen  $\bar{t}$  und  $t$

mit  $\frac{\gamma_i(\bar{t}) - \gamma_i(t)}{\bar{t} - t} = \gamma_i'(s_i)$ , also

$$\left\| \frac{1}{\bar{t} - t} \cdot (\gamma(\bar{t}) - \gamma(t)) - \gamma'(\bar{t}) \right\|_2$$

$$\leq \sqrt{n} \cdot \max_{i \in \{1, \dots, n\}} \left| \frac{\gamma_i(\bar{t}) - \gamma_i(t)}{\bar{t} - t} - \gamma_i'(\bar{t}) \right|$$

$$\leq \sqrt{n} \cdot \max_{i \in \{1, \dots, n\}} |\gamma_i'(s_i) - \gamma_i'(\bar{t})|$$

$$< \sqrt{n} \cdot \frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}$$

$$= \varepsilon.$$

□



5.9 Satz: Sei  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig differenzierbar.

Dann ist  $\gamma$  rektifizierbar mit Länge

$$L = \int_a^b \|\gamma'(t)\|_2 dt.$$

Bew.: Die Funktion  $h: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $h(t) := \|\gamma'(t)\|_2$  ist stetig auf  $[a, b]$ , also Riemannfunktion.

Nach Satz I, 13.10 gilt

$$\int_a^b h(t) dt = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_a^b g_k(t) dt,$$

falls  $(g_k)_{k \in \mathbb{N}} \in \mathcal{T}([a, b])$  eine Folge von Treppenfunktionen ist mit  $\|h - g_k\|_{\infty, [a, b]} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$ .

Sei nun  $\varepsilon > 0$ . Dann existiert  $\beta > 0$  so dass gilt:

Falls  $g \in \mathcal{T}([a, b])$  mit  $\|h - g\|_{\infty, [a, b]} < \beta$ , so gilt

$$\left| \int_a^b h(t) dt - \int_a^b g(t) dt \right| < \frac{\varepsilon}{2} \quad (\text{warum?}).$$

Nach Satz 4.13 ist  $h$  gleichmäßig stetig, also existiert  $\alpha > 0$  so dass gilt:  $|t - t'| < \alpha \Rightarrow |h(t) - h(t')| < \frac{\beta}{2}$ .

Nach Lemma 5.8 existiert  $0 < \delta < \alpha$  so dass für

$$\bar{t} \neq t \in [a, b] \text{ mit } |\bar{t} - t| < \delta \text{ gilt } \left\| \frac{1}{\bar{t} - t} (\gamma(\bar{t}) - \gamma(t)) - \gamma'(\bar{t}) \right\| < \frac{\varepsilon}{2L(\gamma)}.$$



Falls man  $a = t_0 < \dots < t_k = b$  und  $|t_i - t_{i-1}| < \delta(\epsilon)$ ,

so gilt für 
$$g(t) := \begin{cases} h(t_i), & \text{falls } t \in (t_{i-1}, t_i] \\ h(t_0), & \text{falls } t = t_0 \end{cases}$$

weiter gilt  $g \in \mathcal{T}([a, b])$ ,

$$\|h - g\|_{\infty, [a, b]} \leq \max_{i=1, \dots, k} \sup_{t \in (t_{i-1}, t_i]} |h(t) - h(t_i)| \leq \frac{\Delta}{2} < \delta,$$

also

$$\left| \int_a^b h(t) dt - \int_a^b g(t) dt \right| < \frac{\epsilon}{2}.$$

Wir haben für  $j = 1, \dots, k$

$$\|(\gamma(t_j) - \gamma(t_{j-1})) - (t_j - t_{j-1}) \gamma'(t_j)\|_2 < \frac{(t_j - t_{j-1}) \cdot \epsilon}{2(b-a)},$$

also

$$\begin{aligned} & \left| \int_a^b h(t) dt - \sum_{j=1}^k \| \gamma(t_j) - \gamma(t_{j-1}) \|_2 \right| \\ & \leq \left| \int_a^b h(t) dt - \sum_{j=1}^k (t_j - t_{j-1}) \| \gamma'(t_j) \|_2 \right| + \sum_{j=1}^k \frac{(t_j - t_{j-1}) \cdot \epsilon}{2(b-a)} \\ & = \left| \int_a^b h(t) dt - \int_a^b g(t) dt \right| + \frac{\epsilon}{2} \\ & < \epsilon. \end{aligned}$$

$\square$



5.10 Prop. u. Def. Sei  $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine Kurve und

$\varphi: [c, d] \rightarrow [a, b]$  bijektiv und stetig.

Dann heißt  $\varphi$  Parametertransformation und  $\gamma \circ \varphi: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^n$  ist eine Kurve.

Falls  $\varphi$  und  $\varphi^{-1}$  stetig differenzierbar sind, so gilt

a)  $\varphi'(t) \neq 0$  für  $t \in [c, d]$ ,  $(\varphi^{-1})'(v) \neq 0$  für  $v \in [a, b]$

b)  $\gamma'(t) = \varphi'(t) \cdot \gamma'(\varphi(t))$  für  $t \in [c, d]$

(insbesondere ist  $\gamma$  stetig differenzierbar)

c)  $\int_a^b \|\gamma'(t)\|_2 dt = \int_c^d \|\gamma'(\varphi(t))\|_2 dt$

Bew.:

$\gamma \circ \varphi$  ist stetig nach Prop. 3.4, also eine Kurve.

a)  $\varphi^{-1} \circ \varphi = \text{id}_{[c, d]}$  und  $1 = (\varphi^{-1} \circ \varphi)'(t) = (\varphi^{-1})'(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$ ,  
also  $\varphi'(t) \neq 0$  für  $t \in [c, d]$ .

b)  $\gamma'(t) = (\gamma \circ \varphi)'(t) = ((\gamma \circ \varphi)'(t), \dots, (\gamma \circ \varphi)'(t))$   
 $= (\varphi'(t) \cdot \gamma'(\varphi(t)), \dots, \varphi'(t) \cdot \gamma'(\varphi(t)))$   
 $= \varphi'(t) \cdot \gamma'(\varphi(t)), \quad t \in [c, d].$



c)  $\varphi'(t) \neq 0$  für  $t \in [a, b]$ ;  $\varphi'$  ist stetig, also gilt  
 (1)  $\varphi'(t) > 0$  für alle  $t \in [a, b]$  oder (2)  $\varphi'(t) < 0$  für alle  $t \in [a, b]$ .

Wir betrachten (1); (2) gilt analog.

$\varphi$  ist s.m.v. und  $\varphi(a) = a$ ,  $\varphi(b) = b$ .

Es gilt

~~$\int_a^b \|\gamma'(t)\|_2 dt = \int_a^b \|\varphi'(t)\|_2 dt$~~

$$\begin{aligned} \int_a^b \|\gamma'(t)\|_2 dt &= \int_a^b \|\varphi'(t) \cdot \gamma(\varphi(t))\|_2 dt \\ &= \int_a^b \varphi'(t) \|\gamma'(\varphi(t))\|_2 dt \\ &\stackrel{\text{Substitution } \varphi(t) = x}{=} \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} \|\gamma'(x)\|_2 dx \\ &\stackrel{(\text{Nus I, 13.13})}{=} \int_a^b \|\gamma'(t)\|_2 dt. \end{aligned}$$

□

5.11 13:  $\gamma(t) = (1 - \cos t, 1 - \cos t)$  (Zykloide)

$$\gamma'(t) = (\sin t, \sin t)$$

$$\begin{aligned} \|\gamma'(t)\|_2 &= ((1 - \cos t)^2 + (\sin t)^2)^{\frac{1}{2}} = (1 - 2\cos t + \cos^2 t + \sin^2 t)^{\frac{1}{2}} \\ &= (2(1 - \cos t))^{\frac{1}{2}} = (4 \sin^2 \frac{t}{2})^{\frac{1}{2}} = 2 \left| \sin \frac{t}{2} \right| \end{aligned}$$

$$[\text{Nus I, 11.6: } \cos x - \cos y = -2 \sin \frac{x+y}{2} \sin \frac{x-y}{2}]$$

$$L = \int_0^{2\pi} 2 \left| \sin \frac{t}{2} \right| dt = 2 \int_0^{2\pi} \sin \frac{t}{2} dt \stackrel{u = \frac{t}{2}}{=} 4 \int_0^{\pi} \sin u du = -4 \cos u \Big|_0^{\pi} = 8.$$

- (1) ~~13~~